

ISG>PACK[®]
AUTOMATIC PACKAGING SYSTEM

EASY PAL 620-1650F

ROBOT COLLABORATIVO - COBOT



www.isg-pack.com @ info@imballaggiservice.com



EASY PAL 620-1650F



I COBOT per la pallettizzazione ISG PACK (robot collaborativi) sono bracci robotici progettati per automatizzare il fine-linea, impilando scatole, fardelli o altri imballi su pallet, collaborando in sicurezza con gli operatori, senza necessità di barriere protettive (nella maggior parte dei casi). Soluzioni avanzate per ottimizzare produttività, sicurezza e precisione nei processi industriali. Facili da integrare, versatili affidabili per ogni esigenza produttiva.

VANTAGGI DEL ROBOT COLLABORATIVO

- Sicurezza: Lavora a fianco degli operatori senza necessità di recinzioni protettive;
- Flessibilità: Facile da riprogrammare per compiti diversi;
- Ingombro ridotto: Occupa meno spazio rispetto ai robot industriali tradizionali;
- Efficienza: Riduce errori umani e aumenta la produttività;
- Integrazione semplice: Compatibile con i sistemi di produzione esistenti.

HMI:	Touch screen capacitivo, grafica editabile										
Alimentazione elettrica:	220V±10%, 1P, 50/60Hz - Consumo energetico massimo: 2650W						Aria: Massimo consumo aria: 380 L/min				
Pressione aria:	0,5-0,8 Mpa						Capacità max di sollevamento: 20 kg (Compresa organo di presa)				
Tipo di presa:	Ventose (sistema di aspirazione con spugna/ventosa opzionale)										
Dimensioni scatola impilabile:	L (260-500) * W (200-450) * H (150-400) mm (altre misure a richiesta)										
Dimensione max pallet	1000 x 1200 mm										
Altezza massima della pila:	2150 mm incluso pallet (secondo dimensioni scatole e schema di pallettizzazione) Corsa del corpo di sollevamento 400 mm										
Velocità massima:	Fino a 12 scatole minuto (dipende dalla tipologia e dimensione della scatola)										
Max velocità di lavoro:	1.2m/s						Massimo range di movimento: 1650 mm				
Peso corpo Robot:	60 Kg						Struttura: Struttura verticale multi giunto				
Numero di assi:	5 assi (opzionali 6 assi)										
Assi:	J1	J2	J3	J4	J6	Assi:	A1	A2	A3	A4	A6
Gamma di movimento articolare:	±180°	±180°	±160°	±180°	±360°	Max velocità	120°/s	120°/s	120°/s	180°/s	180°/s
Comunicazione:	EtherCAT, ModbusTCP, TCP/IP										
Touch Screen:	Supporta più ingressi e uscite di sicurezza, tra cui arresto di emergenza, protezione di sicurezza, modalità impostazioni produttore										
Stato segnalatore luminoso:	Quando è acceso normalmente, la spia è sempre verde e accesa; quando è spento, la spia si spegne										
Funzioni di sicurezza:	Funzione di arresto di emergenza e interfaccia di sicurezza esterna riservata (può essere controllata tramite interfaccia I/O).										
Grado di protezione:	*Opzionale: griglia di sicurezza, recinzione di sicurezza, LiDAR di sicurezza- braccio robot IP 54; Pinza e altri accessori IP 32										
Dimensioni macchina imballata:	L=1950mm W=1900 mm H=2300mm						Temperatura di lavoro: 0 - 45°C				
Peso:	1500 Kg										

CONFIGURAZIONE

PLC:	KEBA	Pannello di controllo:	CUSN
Servo azionamenti:	HCFA	Ventose:	YOUNGSUN
Interruttore accensione:	SIEMENS	Relè di sicurezza:	PILZ
Contattori:	SCHNEIDER	Pulsanti:	SIEMENS